



EXAMEN FINAL UNIFICADO DE ÁLGEBRA LINEAL

Nombre: _____ Código: _____ Grupo: ____

Fecha: 3 de junio de 2015

Tiempo: 2 horas

Responda en forma clara, ordenada y justificando cada una de sus respuestas.

I. 10 puntos **SISTEMAS DE ECUACIONES LINEALES Y GEOMETRÍA VECTORIAL.**

1. 5 pts Encuentre los valores de α y β de modo que $S = \{\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}\}$ sea una base ortogonal de \mathbb{R}^3 , donde $\vec{u} = (1, \beta, -2)$, $\vec{v} = (\alpha, 1, 2)$ y $\vec{w} = (2, -4, \alpha - 4\beta)$.
2. 5 pts Halle el valor o valores de λ , si existen, de modo que $\|\vec{c}\| = 8$, en donde $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c} \in \mathbb{R}^3$ tales que $\|\vec{a}\| = 2$, $\|\vec{b}\| = 3$, el ángulo entre \vec{a} y \vec{b} es $\theta = 2\pi/3$ y $\vec{c} = (\vec{a} \times \lambda \vec{b}) - 2\vec{a}$.

II. 10 puntos **ESPACIOS VECTORIALES.**

1. 4 pts Sean $H_1 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mid x = 2t, y = -t, z = 3t; t \in \mathbb{R} \right\}$ y $H_2 = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mid x + y - z = 0 \right\}$.

- a) Pruebe que H_2 es un subespacio de \mathbb{R}^3 .
- b) Halle el subespacio $H = H_1 \cap H_2$ y determine su dimensión.

2. 6 pts Sea $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & -3 \\ 2 & 1 & 4 & -5 \end{pmatrix}$

- a) Encuentre $\ker A$ y $\nu(A)$.
- b) Halle una base ortonormal para $\ker A$.
- c) Determine $\rho(A)$.

III. 12 puntos **TRANSFORMACIONES LINEALES.** De los puntos 1 y 2, solo responda uno.

El punto 3 no es opcional.

1. 4 pts Demuestre que la función $T : \mathbb{R}^+ \mapsto \mathbb{R}$ definida por $T(x) = \ln x$ es una transformación lineal, donde $\langle \mathbb{R}^+, \oplus, \odot \rangle$ es el espacio vectorial con las siguientes operaciones:

$$x \oplus y = xy \quad y \quad \lambda \odot x = x^\lambda$$

2. 4 pts Determine $\ker T$ e $\text{im } T$ para la transformación lineal $T : P_2 \mapsto P_1$, $T(p(x)) = p'(x)$.

3. 8 pts Halle una transformación lineal $T : \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}^3$ tal que $A_T = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}$ es la matriz de

T con respecto a las bases $\mathcal{B}_1 = \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \end{pmatrix} \right\}$ de \mathbb{R}^2 y \mathcal{B}_2 la base canónica de \mathbb{R}^3 .

IV. 10 puntos **VALORES Y VECTORES PROPIOS.** Responda uno de los dos puntos propuestos.

1. Considere la matriz $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -2 \\ 2 & 1 & 2 \\ -2 & 2 & 1 \end{pmatrix}$

a) 2 pts Compruebe que $\vec{v} = \begin{pmatrix} -2 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}$ es un vector propio de \mathbf{A} y determine el valor propio correspondiente.

b) 2 pts Encuentre todos los valores propios de \mathbf{A} si $p(\lambda) = -\lambda^3 + 3\lambda^2 + 9\lambda - 27$ es el polinomio característico.

c) 6 pts Halle una matriz ortogonal \mathbf{Q} que diagonalice a \mathbf{A} .

2. Considere la ecuación cuadrática $3x^2 + 4xy + 2\sqrt{5}x + 4\sqrt{5}y = 9$.

(a) 1 pto Halle la matriz simétrica \mathbf{A} asociada a la parte cuadrática de la ecuación.

(b) 4 pts Encuentre una matriz ortogonal \mathbf{Q} que diagonalice a \mathbf{A} .

(c) 3 pts Determine la forma canónica de la cónica.

(d) 2 pts Dibuje la gráfica identificando el ángulo de rotación y los ejes principales.

V. 8 puntos **VERDADERO O FALSO.** Conteste verdadero o falso. Justifique claramente su respuesta. (Respuesta sin justificar no tiene validez). Responda solo 4 puntos de los 7 propuestos.

No.	V o F	Proposición
1.		Si \mathbf{u} y \mathbf{v} son vectores de \mathbb{R}^n tales que $\ \mathbf{u} - \mathbf{v}\ = 1$ y $\ \mathbf{u} + \mathbf{v}\ = 5$, entonces $\mathbf{u} \cdot \mathbf{v} = 6$.
2.		Si \mathbf{A} y \mathbf{B} son matrices invertibles de orden 3 tales que $ -2\mathbf{A}^{-1} = 4$, entonces $ \mathbf{B}^{-1}\mathbf{A}\mathbf{B} = -4$.
3.		Si \mathbf{A} es una matriz cuadrada de orden n simétrica e invertible, entonces \mathbf{A}^{-1} es simétrica.
4.		$H = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^2 \mid xy \geq 0 \right\}$ es un subespacio de \mathbb{R}^2 .
5.		Si \mathbf{A} es una matriz 3×4 y $\ker(\mathbf{A}) = \{\mathbf{0}\}$, entonces $\text{im}(\mathbf{A}) = \mathbb{R}^4$.
6.		Existen valores de α y β de modo que la matriz $\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & \alpha & \beta \\ 2 & 0 & 3 \\ 4 & 3 & 1 \end{pmatrix}$ es diagonalizable ortogonalmente.
7.		Si λ es un valor propio de una matriz invertible \mathbf{A} , entonces $1/\lambda$ es un valor propio de \mathbf{A}^{-1} .